

VEXCEL  
IMAGING

ULTRANAV V7

# Aumente la productividad de su vuelo





ULTRANAV V7

# Le tenemos protegido.

La solución de georreferenciación directa y gestión de vuelos (todo en uno) UltraNav v7 optimiza la captura de datos de UltraCam para lograr la máxima productividad, precisión y rentabilidad.

La última versión 7 de UltraNav, ofrece un flujo de trabajo totalmente integrado, que guía a los clientes en cada paso del proyecto. Durante la planificación de vuelo en 3D, UltraNav utiliza modelos digitales de elevación para diseños de planes de vuelo rápidos, interactivos y rentables. En el aire, el software gestiona la configuración de los parámetros de la cámara, la activación del disparo y la estabilización automática de la base para una cobertura precisa del suelo y el solape de imágenes. Dos pantallas para la navegación en tiempo real para el piloto y el control de calidad en vuelo para el operador, respaldan una captura de datos eficiente y fluida. De vuelta en el terreno, el software

de posprocesamiento GNSS/INS líder en la industria, logra la máxima precisión y la máxima eficiencia para la georreferenciación directa. Los clientes pueden elegir entre niveles de precisión 510 y 610 en función de la unidad de medición inercial (IMU) incluida. Todas las IMU están libres de ITAR para una máxima flexibilidad. Para un fácil manejo y ahorro de espacio en aeronaves a menudo congestionadas, la IMU y el módulo UltraNav están completamente integrados en el cabezal del sensor UltraCam. En las UltraCam de cuarta generación, se puede acceder cómodamente a ambas a través de una puerta en la parte superior de la cámara y se pueden cambiar en el terreno.



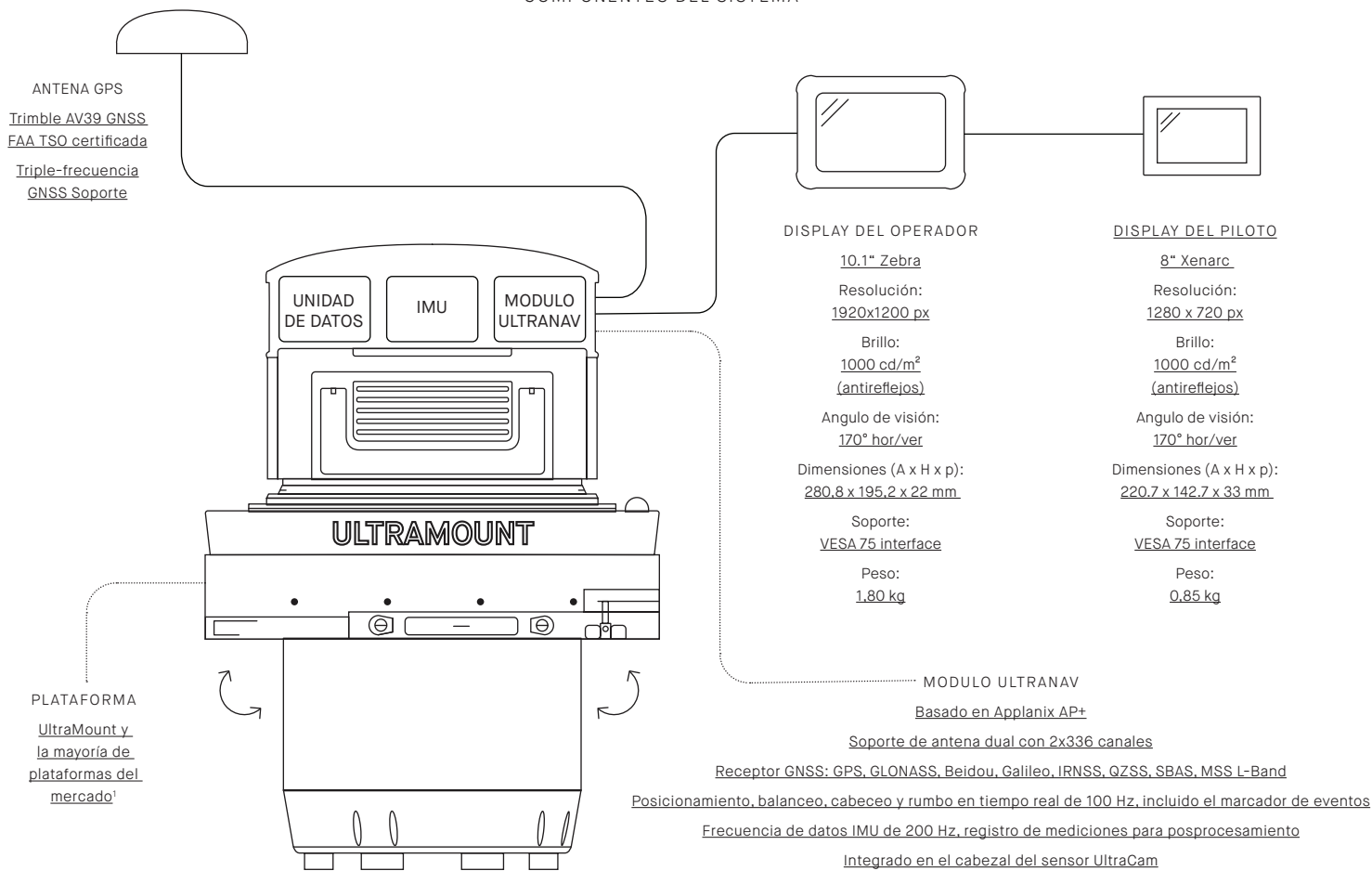
EMILIO  
CLIENTE DE ULTRANAV

“La solución de georreferenciación directa y planificación de vuelos de UltraNav es el sistema más fácil que tenemos que usar. Puedo capacitar a los operadores para que usen este sistema más rápido que con cualquier otro. Por lo general, un nuevo operador está capacitado y listo para funcionar en menos de 2 o 3 días de formación. ¡La información en tiempo real de los datos es excelente!”

# Especificaciones y detalles

Datos válidos salvo cambios técnicos, errores de edición o impresión, o correcciones.

## COMPONENTES DEL SISTEMA



<sup>1</sup> Por favor, contacte con nuestro equipo de ventas para información más detallada

## ESPECIFICACIONES DE RENDIMIENTO<sup>2,7</sup>

UltraNav v7 510 IMU-91	SPS	SBAS <sup>8</sup>	RTX <sup>3</sup>	RTX pos-procesado <sup>6</sup>	Pos-procesado <sup>5</sup>	IMU-91
Posición (m)	1.5 H 3.0 V	0.50 H 0.85 V	0.04 H 0.08 V	0.03 H 0.06 V	0.02 H 0.05 V	Integrado en el sensor
Velocidad (m/s)	0.050	0.050	0.010	0.005	0.005	MEMS
Alabeo y cabeceo (deg)	0.010	0.008	0.005	0.005	0.005	ITAR free
Rumbo Verdadero <sup>2</sup> (deg)	0.070	0.050	0.020	0.010	0.010	1,0 kg

UltraNav v7 610 IMU-57	SPS	SBAS <sup>8</sup>	RTX <sup>3</sup>	RTX pos-procesado <sup>6</sup>	Pos-procesado <sup>5</sup>	IMU-57
Posición (m)	1.5 H 3.0 V	0.50 H 0.85 V	0.04 H 0.08 V	0.03 H 0.06 V	0.02 H 0.05 V	Integrado en el sensor
Velocidad (m/s)	0.030	0.030	0.030	0.005	0.005	FOG
Alabeo y cabeceo (deg)	0.005	0.005	0.003	0.0025 <sup>8</sup>	0.0025 <sup>8</sup>	ITAR free
Rumbo Verdadero <sup>2</sup> (deg)	0.030	0.025	0.010	0.005	0.005	2,6 kg

<sup>2</sup> Rendimiento típico. Los resultados reales dependen de la configuración del satélite, las condiciones atmosféricas y otros efectos ambientales.

<sup>3</sup> Perfil de misión típico, error RMS máximo (no se requiere GAMS).

<sup>4</sup> Servicio de corrección Trimble CenterPoint® RTX™ en tiempo real, resultados aéreos típicos, sujeto a cobertura regional. La suscripción se vende por separado, requiere licencia RTX.

<sup>5</sup> POSpac MMS, única estación base o SmartBase.

<sup>6</sup> POSpac MMS, CenterPoint® RTX™ posprocesado, la suscripción de misión típica se vende por separado. La precisión está sujeta a la calidad del GNSS, la duración del conjunto de datos y la cobertura regional.

<sup>7</sup> Rendimiento basado en IMU externa.

<sup>8</sup> Puede requerir un modelo de gravedad local para lograr una precisión total.

TopoFlight Mission Planner

## PLANIFICACIÓN DE VUELO 3D

Planificación de vuelo usando DTM en toda el área cubierta (no solo en el perfil)

Integración completa de sensores oblicuos en la planificación y visualización del vuelo.

Posibilidad de optimizar la planificación de traslape lateral y delantero sobre DTM

Visualización avanzada codificada por colores de los parámetros de vuelo planificados como GSD, superposición, cobertura sobre DTM

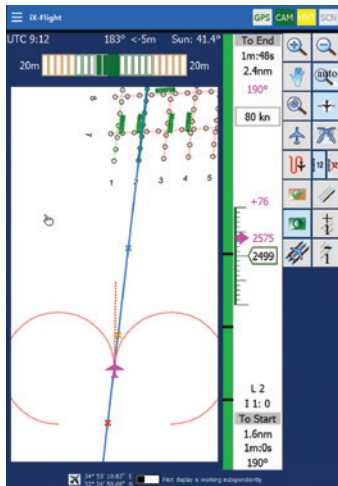
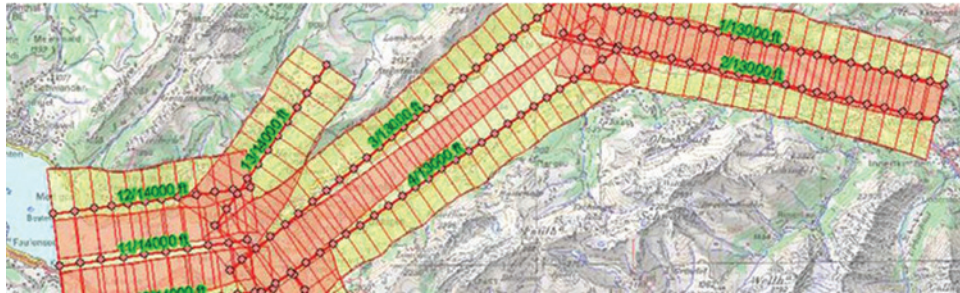
Planificación de vuelo automática e interactiva eficiente sobre terrenos difíciles

Los resultados de la planificación se pueden utilizar para calcular los costes del proyecto

Opciones flexibles para importar DTM

Control de calidad posterior al vuelo

Transición suave de proyectos planificados con versiones anteriores de UltraNav



TopoFlight Navigator

## NAVEGACIÓN EN VUELO

Fácil de operar, entender y manejar

Zoom automático o manual

Permite que el piloto se concentre por completo en el vuelo y el control de la aeronave

Visualización independiente para el operador y el piloto

Alto nivel de personalización para mostrar contenidos como colores, símbolos, tolerancias, unidades, etc.

Visualización inmediata del proyecto



Applanix POSPac Mobile Mapping Suite

## POS-PROCESAMIENTO GNSS/INS

Georreferenciación directa de sensores cartográficos mediante GNSS y tecnología inercial

Software diferencial GNSS-Inercial con tecnología Applanix IN-Fusion™ y módulo de estación base virtual posprocesado Applanix SmartBase™

Digitalización simple, intuitiva y eficiente de las áreas del proyecto

Módulos POSEO y CalQC para la generación de Orientación exterior, calibración del boresight entre la cámara y el IMU, control de calidad específico de la misión

Procesamiento de trayectoria Trimble Centerpoint RTX posprocesado

Levantamiento automático de estaciones base usando PP-RTX estático

